Performances du SSD de l'expérience STAR à RHIC

Jonathan Bouchet Subatech

- Motivation
- Description
- · Données/caractéristiques du SSD
- Calibration
- Efficacité
- DCA/pointing resolution
- V0

• Conclusion : run VII ++ ...

Motivations

- Proposé pour augmenter les capacités de trajectographie dans la partie centrale de par une meilleure connexion des traces de la TPC avec les hits du SVT
- l'efficacité de reconstruction des particules étranges (vertex secondaire)
- Depuis quelques années, un nouvel intérêt dans le détecteur de vertex de STAR de "mesurer" la production de charme ouvert
- STAR a déjà fait ce genre de mesure utilisant la TPC seule



• But : réduire le fond combinatoire en identifiant directement la topologie du vertex de décroissance

- coupure sur la distance de plus courte approche des traces nécessite une résolution précise
- Différence majeure avec les particules étranges : faible longueur de décroissance

---> Disposition, longueur de radiation du détecteur de vertex existant ne sont pas optimisées pour ce genre de mesure

• Effort pour calibrer le détecteur de vertex afin de tenter de³ mesurer ce signal physique

0

INPC

m

Solenoid Tracker at RHIC



Solenoid Tracker at RHIC



3 couches (placées à 7,11,15 cm de l'axe du faisceau)de 216 détecteurs au silicium à dérive. <u>Résolutions</u> <u>intrinsèques</u> : 80 μ m selon r/ ϕ 80 μ m selon Z Longueur de <u>radiation</u> : 1.8%X₀ par couche

4

Solenoid Tracker at RHIC







- 1 couche (23 cm du vertex primaire) de 320
- modules de détection
- Arrangés en 20 échelles
- Couverture en pseudo rapidité : -1.2<η<1.2
- Surface~1 m²



Angle stéréoscopique 35 mrad (conditionne notre résolution) Résolutions intrinsèques : 20 μ m selon r/ ϕ , 740 μ m selon Z

Circuit de lecture (A128C) : amplification, mise en forme du signal (6*2 puces par modules) 0.5 M canaux de lecture (strips)





Reconstruction des données du SSD



Reconstruction des données du SSD



Stabilité des valeurs de piédestaux et de bruits

- Réponse à «vide» du détecteur
- Acquisition sans collisions
- Piédestal = moyenne du «signal»
- Bruit = écart-type associé





Évaluation du pourcentage de pistes bruyantes

- Efficacité de reconstruction chute à 88 % si 10% de pistes bruyantes/mortes
- <bruit>~4 ADC
- Globalement, le pourcentage de pistes dont le bruit est > 6 ADC est de l'ordre de 10 %
- 4.5% pour un bruit >8 ADC



Reconstruction des points

Étape 1 : reconstruction des amas de charge

- Un amas de charge est un groupement de pistes d'indices consécutifs dont le signal est induit par le passage d'une particule.
- Corrections apportées au soft pour ne prendre en compte que les pistes « physiques »
- S'assurer que l'on ne tue pas les pistes recevant réellement du signal

Caractéristiques des amas de charge



La taille des amas diminue dès que la coupure sur les pistes voisines vaut s/n >2

[1]:Rapport signal sur bruit $S/N = s_i / (b_i) / N$

Hit reconstruction

8 hits /détecteur
=limite supérieure
Ambiguïté due à l'association des amas face à face diminue
→ environnement en amas diminue



Ambiguité croissante

11

% de type non-ambigu	85.6	86.2	88.9	89.9
coupure	X	1	2	3

Comparaison 62-200GeV

Taille des amas





- <u>Amas</u> : pas de différences observées lors de la reconstruction des données CuCu@62GeV et 200GeV
- <u>Points d'impacts</u> : plus de

type ambigus en CuCu62 qu'en CuCu200

--> environnement pluş dense à 200GeV qu'à 62 GeV

Charge calibration

•La même quantité de charge sur les 2 faces est attendue pour des MIP.

 Valeurs déduites des runs pulsers pour corriger le gain relatif entre les signaux des faces P et celui des faces N





but : le charge matching est utilisé pour discriminer les vrais hits des ghosts.

Résultats



Lorentz Effect

Observation : décalage dans la direction Z des résidus selon l'orientation du champs

Lorentz effect : les trajectoires des électrons et trous sont modifiées par la force de Lorentz (combinaison du champ magntique de l'aimant de STAR avec le champ électrique reignant au sein des detecteurs en silicium)





Values from CMS [1]
Augmentation de l'efficacité car l'association de la trace avec le point du SSD est améliorée

Implementé pour la reproduction des données CuCu
 Besoin de notre propre mesure de l'effet de Lorentz car la vitesse des e⁺/e⁻ dépend de T et de la tension de déplétion5

[1]:arXiv:physics/0204078

•

•

Alignement

Afin d'atteindre l'objectif sur la précision de la DCA des traces un alignement précis de l'ensemble (TPC+SSD+SVT) est requis

Méthode [1]:

Alignement global et local utilise les résidus :

 $X_{G,L}^{hit} - X_{G,L}^{Trace}$ et un vecteur de 6 paramètres définissant le désalignement (3 rotations+3 translations) Résultats:réévaluation desErreurs associées aux points d'impacts : <u>SVT resolution :</u> $\sigma_{p\phi} = 49.5 + / - 5\mu m$ $\sigma_{z} = 30 + / - 7\mu m$

 $\sigma_{\rho\phi} = 30 \ \mu m$



[1]:Margetis et all, Alignment experience in STAR. LHC detector alignment workshop, 2006



Corrélation SSD vs TPC



- Nombre de pistes des amas de charge en fonction de p_{T} des traces
- | z_{vertex} | < 10 cm ; SSD acceptance
- Plus p_T décroît ($p_T < 0.4$ GeV/c), plus la taille des amas augmente
- Nombre de traces globales et primaires en fonction du nombre de points dans le SSD par évènement (indépendamment du tracking)



Efficacité de trajectographie



Simulation : résultats/modifications

- Efficacité avec les données simulées (CuCu200 hijing) de l'ordre de 80 %.
- Réécriture du code pour unification avec la chaîne de reconstruction des données réelle (modification/unification des classes utilisées dans les 2 chaînes) :
 - Pour comprendre les différences entre la simulation et les données réelles
 - Futur : embedding avec le SSD.
- Simulation *réaliste :* modification pour prendre les vrais piédestaux
- Fast simulator : test de l'acceptance géométrique

Simulations (CuCu@200GeV Hijing)



Différence avec les données réelles dans la taille des amas dû à la limitation dans la simulation sur la taille des amas.

Distance de plus courte approche

- Critère de qualité pour évaluer la précision du SVT/ SSD : résolution sur le DCA
- $\sigma_{\text{DCA}}^2 = \sigma_{\text{vertex}}^2 + \sigma_{\text{tracking}}^2 + \sigma_{\text{MCS}}^2$
- Contributions :
 - $-~\sigma_{vertex} \sim 600 \mu \text{m}/\sqrt{\text{Ntracks}}$
 - $\sigma_{track} \sim 2 * \sigma_{XY}(\sigma_{XY}$: résolution intrinsèque du détecteur)
 - <u>Multiple Coulomb Scattering</u> ~ 170µm/ P(GeV/c) : cela constitue notre limite à atteindre
- · Requis : σ_{track} ~MCS à 1GeV

$$\begin{cases} \sigma_{XY} < 80 \mu m \\ \sigma_{Z} < 80 \mu m \end{cases}$$

DCA résolution selon Z



Ajustement: $\sigma_z = \sqrt{(a^2+(b/P)^2)}$

DCA résolution selon XY



Ajustement : $\sigma_{XY} = \sqrt{(a^2 + (b/P)^2)}$

Masse $K_{S}^{0} - > \pi^{+}\pi^{-}$ (ct=2.68 cm)





SSD=1 ; SVT=1

SSD=1 ; SVT=0



Signal sur bruit



0.4 0.42 0.44 0.46 0.48 0.5 0.52 0.54 0.56 0.58 0.6 mass K0 (GeV/c^2)

S/B	Bin counting	Intégrale
Sans svt- ssd	3.79	3.85
Avec ssd et 1svt	13.48	12.74

Run VII

- Les l^{ières} analyses montrent l'impact du SSD (et SVT) sur les données physiques (propriétés des traces)
- SSD (et SVT) pratiquement toujours présents lors du run VII (AuAu@200GeV)
- · Calibration du SSD faite.
- Run pulser permettront de «scanner» toutes les pistes

- Évaluation des pistes mortes

- Acquisition sans soustraction de piédestaux :
 - Évaluation du déplacement de mode commun
- · Alignement en cours



Cas des traces inclinées

